



ИНСТИТУТ ТЕОРЕТИЧЕСКОЙ И
ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОЙ ФИЗИКИ

SU8803444

ИТЕФ -- 93 (1987).

В.Р. ПЕТУХОВ

СВОЙСТВА
ИНВАРИАНТНОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ
И ИНВАРИАНТНОГО СКЛЕИВАНИЯ
ВЕКТОРНЫХ ПОЛЕЙ

Препринт №93

Москва — ЦНИИАтоминформ — 1987

УДК 517.96:93

3-16

СВОЙСТВА ИНВАРИАНТНОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ И ИНВАРИАНТНОГО СКЛЕИВАНИЯ
ВЕКТОРНЫХ ПОЛЕЙ. Препринт ИТОФ 87-93/

В.Р.Петухов - М.: ЦНИИатоминформ, 1987 - 8с.

Рассматриваются инвариантное моделирование и инвариантное склеивание как непрерывных (скоростей и ускорений), так и дискретных векторных полей, градиентный и дивергентный случаи. Обсуждаются приложения: векторные поля в кристаллах, дисклинация кристаллов, топологические заряды и их поля.

Рис. - , список лит. - 5 назим.

Будем говорить, что векторное поле A инвариантно моделирует векторное поле B , если они имеют одни и те же особенности, а также одни и те же инвариантные геометрические группы.

Будем обозначать геометрическую инвариантную группу через H , а группу преобразования поля, сохраняющую все особенности, через G . Очевидно, $GH = HG$.

В качестве примера [1] рассмотрим дифференциальные уравнения силовых линий физического диполя

$$\frac{dy}{dx} = \frac{3xy}{2x^2 - y^2} \quad (1)$$

и математического диполя

$$\frac{dy_1}{dx_1} = \frac{2x_1 y_1}{x_1^2 - y_1^2} \quad (2)$$

Преобразование $z = \zeta/\zeta_1$, $\bar{z} = \bar{x} + i\bar{y}$, $\zeta = x_1 + iy_1$, $z \neq 0$, $\zeta \neq 0$ (1) переводит в (2).

Аналогичные преобразования можно построить и для полей топологических зарядов [2], полей дисклинаций в кристаллах [3] и т.д.. Заметим, что поля, описываемые уравнениями на плоскости или на торе,

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\sin y}{\sin x}, \quad \frac{dy}{dx} = \frac{\sin y}{\cos x}, \dots, \quad \frac{dy}{dx} = \frac{\operatorname{tg} y}{\operatorname{tg} x},$$

моделируют друг друга, так же, как и поля, описываемые уравнениями

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\sin x}{\sin y}, \quad \dots, \quad \frac{dy}{dx} = \frac{\operatorname{tg} x}{\operatorname{tg} y}.$$

Поля топологических зарядов можно моделировать и на различных многообразиях (на сфере, бутылке Клейна и т.д.) в соответствии с тем, чтобы удвоенный индекс многообразия совпадал с суммой индексов Бранка [2] этих зарядов. Можно моделировать электростатические поля и бесконечной системы зарядов, например, силовое поле в кристаллической решетке, которое описывается дифференциальным уравнением

$$\frac{dx}{\sum_{k,e} \frac{\pm q_{ke}(x-x_{ke})}{r_{ke}^3}} = \frac{dy}{\sum_{k,e} \frac{\pm q_{ke}(y-y_{ke})}{r_{ke}^3}}.$$

Здесь q_{ke} - заряд с учетом знака в узле k, e решетки, (x_{ke}, y_{ke}) - координаты k, e - узла. Ряды, стоящие в знаменателях, медленно сходятся. Однако, отбрасывание достаточно удаленных членов этих рядов нарушает инвариантное моделирование в силу изменения геометрических групп симметрии.

Пусть векторное поле находится из уравнения $\dot{x} = Ax$,

H - геометрическая группа. Если это уравнение решается методом последовательных приближений и $HA=AH$, то H -инвариантная группа. Таким свойством обладают процессы последовательных приближений Пикара и Пеано (при соответствующем построении

ломанных). Переходим теперь к инвариантному склеиванию.

Инвариантное склеивание векторных полей A, B, C, \dots (или полей фазовых кривых) — построение такого поля \mathcal{F} , определенного на всем многообразии M — множестве задания A, B, C, \dots , которое наделено всеми особенностями полей A, B, C, \dots и имеет по крайней мере те же локальные геометрические группы симметрий, что и поля A, B, C, \dots в окрестности каждой из особенностей.

В терминах уравнений инвариантное склеивание можно выразить следующим образом.

Пусть на каждом из множеств \mathcal{D}_k задано векторное поле x_k , удовлетворяющее уравнению $A_k x_k = B_k x_k$ и пусть для простоты $\mathcal{D}_i \cap \mathcal{D}_j = \emptyset, i \neq j$. Пусть далее в каждом \mathcal{D}_k действуют две группы: группа преобразований G_k и геометрическая группа H_k (например, симметрий). При этом, конечно, $H_k G_k = G_k H_k$, $G_k \mathcal{D}_k = \mathcal{D}_k$, $H_k \mathcal{D}_k = \mathcal{D}_k$. Найдти уравнение $Ax = Bx$ на $\bigcup_k \mathcal{D}_k = \mathcal{D}$ такое, что на каждом \mathcal{D}_k будет $\exists g_k \in G_k, h_k \in H_k$ и искомое уравнение на \mathcal{D}_k будет записываться так:

$$A_k g_k y_k = B_k g_k y_k, \quad y_k = h_k x_k.$$

Однако, можно потребовать существования геометрической группы (симметрий) на всем \mathcal{D} . Например, имеем однородное покрытие пространства элементами \mathcal{D}_k , причем на \mathcal{D}_1 имеем векторное поле, определяемое системой $\frac{dx}{dt} = f(x)$. Будем "тиражировать" это векторное поле на все \mathcal{D}_k . Тогда имеем

$$\frac{dx}{dt} = \sum_k \chi_k(x) f(x + y_k).$$

Здесь $\chi_k(x)$ - характеристическая функция \mathcal{D}_k , y_k - некоторый вектор, такой что если $x \in \mathcal{D}_k$, то $x + y_k \in \mathcal{D}_1$. Если мы хотим, чтобы это векторное поле было непрерывно в пространстве, то на границе элемента \mathcal{D}_1 надо потребовать, например, чтобы векторное поле было касательным к ней или нормальным, то есть выполнения, например, определенных элементов геометрической симметрии.

В результате склеивания таким образом может приобретаться дополнительная геометрическая симметрия либо теряться. Известно, что с точностью до гармонического слагаемого всякое векторное поле может быть представлено как сумма дивергентного и градиентного. Для дискретных векторных полей, определяемых системой разностных уравнений, $x(n+1) = F(x(n))$ этот факт также имеет место [4]. Назовем разностную систему градиентной, если она имеет вид $x(n+1) = \Phi(x(n))\mathbb{I}$, где Φ - скалярная функция, $\mathbb{I} = (1, 1, \dots, 1)$, и дивергентной, если $F\mathbb{I} = 0$. Среди дивергентных разностных систем заслуживает внимания системы вида

$$x(n+1) = A(x(n))\mathbb{I}, \text{ где } A^* = -A,$$

а для дивергентных систем дифференциальных уравнений - системы вида

$$\frac{dx}{dt} = A(u(x)) \text{grad } u(x), \quad A^* = -A.$$

Для дифференциальных систем будем также рассматривать векторные поля ускорений $\ddot{x} = F(x)$. Известно [5], что если $\dot{y} = H(y)$ - векторное поле скоростей, соответствующее этому полю ускорений, то

$$\frac{\partial H(x)}{\partial x} H(x) = F(x).$$

Поставим вопрос, при каких неособых линейных преобразованиях $z = Sx + a$, в частности, геометрических симметриях, структура каждой из этих систем будет сохраняться.

1. Для того, чтобы $S^{-1}F(Sx+a) = F(x)$, достаточно, чтобы таким же свойством обладало и поле $H(x)$.

2. Пусть

$\dot{x} = A(u(x)) \operatorname{grad} u(x)$, $A^* = -A$. Для того, чтобы эта система сохраняла свой вид при рассматриваемом преобразовании, достаточно, чтобы $AS = SA$ и $S = S^*$.

3. Следовательно, если $S = S^*$, то вид системы

$\dot{x} = \operatorname{grad} u(x)$ сохраняется при рассматриваемом преобразовании, и наоборот.

4. Для того, чтобы дивергентная разностная система сохраняла свой вид, необходимо и достаточно, чтобы суммы элементов каждого столбца были равны между собой.

5. Для того, чтобы градиентная разностная система сохраняла свой вид, необходимо и достаточно, чтобы суммы элементов каждой строчки были равны между собой.

И в том, и в другом случае этим свойством из всех геометрических симметрий обладает только центральная симметрия.

Заметим еще, что множество всех дивергентных разностных систем и множество дивергентных дифференциальных систем, имеющих один и тот же интеграл, образуют алгебру Ли с обычным коммутатором матриц правых частей.

Л И Т Е Р А Т У Р А

- 1 Петухов В.Р. Инвариантное моделирование и инвариантное склеивание векторных полей. М., Препринт ИТЭФ, 1986 , № 163.
2. Рожков С.С. Топология, многообразия и гомотопия: основные понятия и приложения к моделям n -поля. - УИИ, 1986, т. 149, вып. 2, с. 259-274.
- 3 Владимирова В.И., Романов А.Е. Дисклинации в кристаллах. Ленинград: Наука, 1986, 224с.
- 4 Петухов В.Р. Некоторые аналитические результаты группового анализа динамических систем. М., Препринт ИТЭФ, 1984, № 68.
- 5 Петухов В.Р. Дивергентные и градиентные векторные поля в теории автономных систем. М., Препринт ИТЭФ, 1983, № 19.

В.Р.Петухов

Свойства инвариантного моделирования и инвариантного склеивания векторных полей.

Редактор И.Н.Ломакина

Корректор О.Ю.Ольховникова

Работа поступила в ОНТИ 5.06.87

Подписано к печати 9.06.87 Т13454 Формат 60x90 1/16
Офсетн.печ. Усл.-печ.л.0,5. Уч.-изд.л.0,3. Тираж 200 экз.
Заказ 93 Индекс 3624 Цена 6 коп.

Отпечатано в ИТЭФ, П17259, Москва, Б.Черемушкинская, 25

